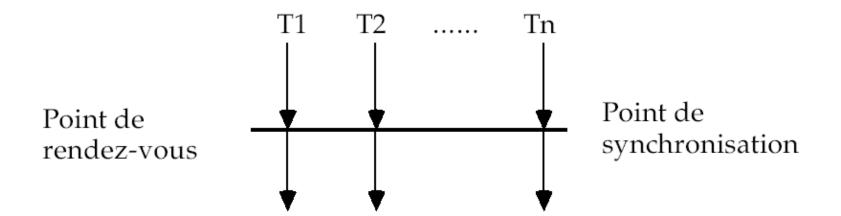
# Synchronisation

## Principe général : rendez-vous



#### Une tâche doit pouvoir:

- activer une autre tâche;
- se bloquer (attendre) ou éventuellement bloquer une autre tâche ;
- débloquer une ou même plusieurs tâches.

#### Caractérisation des mécanismes de synchronisation

- déblocages mémorisés ou non ;
- mécanismes directs ou indirects.

# Mécanismes de synchronisation

#### Mécanismes directs

```
bloque(tâche) endort la tâche désignée
dort() endort la tâche qui l'exécute
réveille(tâche) réveille la tâche désignée
```

#### Mécanismes indirects

- Synchronisation par objets communs, à travers des primitives protégeant les accès concurrents
- Synchronisation par sémaphores privés
  - 1 seule tâche peut exécuter acquire sur ce sémaphore ;
  - il est initialisé à 0 pour être toujours bloquant.

## Synchronisation par événements

Un événement a deux états : arrivé ou non\_arrivé

### Manipulation par deux primitives :

- signaler (e) : indique que l'événement est arrivé
- attendre (e) : bloque la tâche jusqu'à ce que l'événement arrive

Ces deux primitives sont exécutées en EXCLUSION MUTUELLE

## Synchronisation par événements

Evénements mémorisés : association d'un booléen et d'une file d'attente

```
public procédure signaler()
Classe Evénement
                                         début
  privé arrivé : booléen;
  privé file : file d'attente;
                                            arrivé ← vrai:
                                            Réveiller toutes les tâches en attente
                                            dans file
                                         fin signaler;
public procédure r a z()
début
                                         public procédure attendre()
                                         début
   arrivé ← faux;
                                            si non arrivé alors
finraz;
                                                Mettre la tâche dans file
                                               dormir();
                                            finsi
                                         fin attendre:
fin Evénement
```

## Synchronisation par événements

Evénements non mémorisés : simple file d'attente

Classe Evénement_nonmémorisé privé file : file d'attente;	public procédure signaler() début Débloquer toutes les tâches en attente dans e fin signaler;
	public procédure attendre() début  Mettre la tâche dans file dormir(); fin attendre;

**Note**: attendre est toujours bloquante

# Rendez-vous par événements

$$\begin{array}{c|cccc} T_1 & T_2 & ..... & T_n \\ \hline ... & ... & ... \\ RDV(); & RDV(); & RDV(); \\ ... & ... & ... \end{array}$$

#### Comment écrire RDV ?

```
i : entier;e : Evénement; {Mémorisé}
```

#### Initialisation : i ← 0;

```
e.r_a_z ();
```

Pb : accès concurrent à i !

```
procédure RDV();
début
    i ← i + 1;
    si i < n alors
        e.attendre()
    sinon // i = n
        e.signaler();
    finsi
fin RDV;
```

# Rendez-vous par événements

$$\begin{array}{c|cccc} T_1 & T_2 & ..... & T_n \\ \hline ... & ... & ... & ... \\ RDV(); & RDV(); & ... & ... \end{array}$$

#### Comment écrire RDV ?

```
i : un entier;e : un Evénement; {Mémorisé}mutex : Sémaphore
```

#### Initialisation:

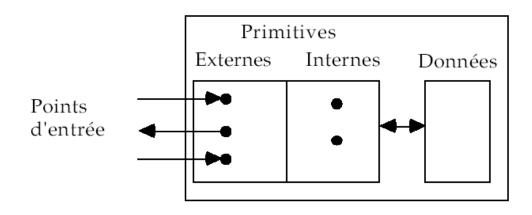
```
i ← 0;
e.r_a_z ();
mutex.init_semaphore(1)
```

```
procédure RDV();
début

mutex.aquire()
i ← i + 1;
si i < n alors

mutex.release()
e.attendre()
sinon // i = n
mutex.release()
e.signaler();
finsi
fin RDV;
```

## Les Moniteurs



#### Classe avec des propriétés particulières

- on n'a accès qu'aux primitives publiques, les variables sont privées
- les procédures sont exécutées en exclusion mutuelle et donc les variables privées sont manipulées en exclusion mutuelle.
- on peut bloquer et réveiller des tâches. Le blocage et le réveil s'expriment au moyen de conditions.

## Les Moniteurs

```
Classe Condition
 privé file : file d'attente
public procédure attendre ();
début
    Bloque la tâche qui l'exécute et l'ajoute dans la file d'attente
fin attendre:
public fonction vide () → un booléen;
début
    si file est vide alors
            renvoyer(VRAI)
    sinon
            renvoyer(FAUX)
    finsi
fin vide;
public procédure signaler ();
début
    si non vide() alors
            extraire la première tâche de la file d'attente
            la réveiller
    finsi
fin signaler;
```

## Rendez-vous avec un moniteur

```
\begin{array}{c|cccc} T_1 & T_2 & ..... & T_n \\ \hline ... & ... & ... \\ RDV.Arriver(); & RDV.Arriver(); & RDV.Arriver(); \\ ... & ... & ... \end{array}
```

début

 $i \leftarrow i + 1$ 

#### **Classe RDV**

n : entier

```
i : entier
tous_là : Condition

public RDV(nbtâches) //constructeur
début
```

public procédure Arriver()

fin RDV;

fin

 $i \leftarrow 0$ 

n ← nbtâches

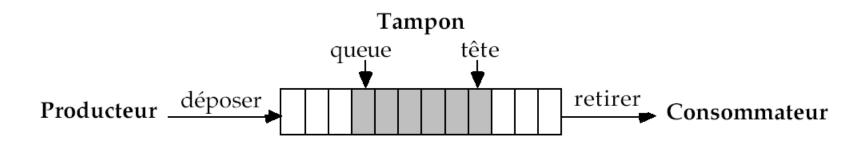
## Communication entre tâches

Partage de mémoire commune + exclusion mutuelle

Modèle général : producteur / consommateur

Producteur → Données → Consommateur

- La communication est en général asynchrone : une des deux tâches travaille en général plus vite que l'autre.
- Pour limiter les effets de l'asynchronisme, on insère un tampon entre le producteur et le consommateur :



# Producteur/Consommateur avec tampon

```
Producteur

tantque vrai faire

produire(m);

Tampon.déposer(m);

fintantque
```

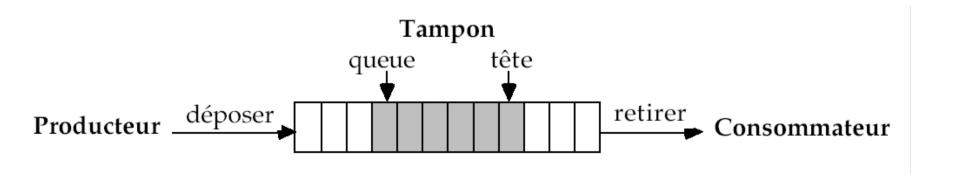
```
Consommateur

tantque vrai faire

Tampon.retirer(m);

consommer(m);

fintantque
```



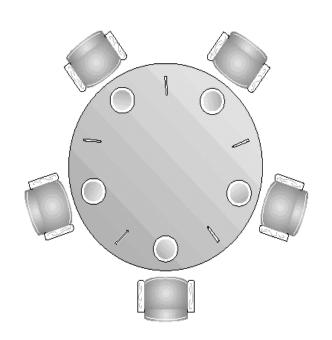
### Producteur/Consommateur avec tampon

Moniteur Tampon; // Suppose Taille et Message connus

```
Points d'entrée
      déposer, retirer;
 Lexique
      nb : entier:
                    // Nbre d'élt. dans le tampon (0..Taille)
      non plein, non vide : conditions; // Pour le blocage et le réveil
      tamp: tableau[0..Taille-1] de Messages;
                                                                  procédure retirer (consulté m : Message)
      tête, queue : entier sur 0.. Taille-1
                                                                  début
                                                                     si nb = 0 alors
 procédure déposer (consulté m : Message)
                                                                        attendre(non vide)
 début
                                                                     finsi
      si nb = Taille alors
                                                                     { Enlever m du tampon }
             attendre(non plein)
                                                                     m ← tamp[tête];
      finsi
      {Ajouter m au tampon}
                                                                     tête ← (tête+1) mod Taille;
      nb \leftarrow nb + 1;
                                                                     nb ← nb - 1;
      tamp[queue] ← m;
                                                                     signaler(non plein);
      queue ← (queue+1) mod Taille;
                                                                  fin retirer:
      signaler(non vide);
 fin déposer;
                                                                  Début
                                                                     nb \leftarrow 0; tête \leftarrow 0; queue \leftarrow 0;
                                Tampon
                                                                  Fin Tampon;
                           queue
                                        tête
                                                   retirer
             déposer
Producteur -
                                                            Consommateur
```

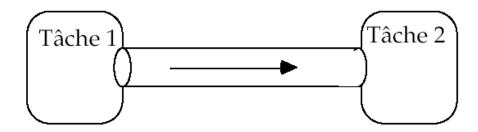
# Le problème des philosophes qui mangent et pensent...

- 5 philosophes qui mangent et pensent
- Pour manger il faut 2 fourchettes, droite et gauche
- On en a seulement 5!
- Un problème classique de synchronisation
- Illustre la difficulté d'allouer ressources aux tâches tout en évitant interblocage et famine



# Communication par tubes

Principe : flot de communication entre deux tâches



Modèle à tampon potentiellement infini (l'écriture n'est jamais bloquante) avec plusieurs messages à la fois

# Exemple: les tubes Unix (pipes)

Un tube Unix est l'association de deux flots de communication, l'un utilisé en écriture, l'autre utilisé en lecture.

```
Création
  int tube[2];
  pipe(tube);

Lecture, bloquante si le tube est vide
  int x, nombre;
  char chaine[MAX];
  x = read(tube[0], chaine, nombre);

Ecriture, rarement bloquant
  int x, nombre;
  char chaine[MAX];
  x = write(tube[1], chaine, nombre);
```

## Exemple en langage C

}

```
void main(void)
    int tube[2];
    char message_recu[8];
    /* Création du tube, précède le fork */
    pipe(tube);
                             Père
    if ((ident = fork()) == -1)
         perror(fork);
    else
                              Fils
                             Père
    if (ident == 0) {
         close(tube[0]);
         write(tube[1],
               "Bonjour",8);
                                   Père
                                                      Fils
    else {
         close(tube[1]);
                                                      write
                                   read
         read(tube[0],
            message_recu,8);
```